

**5.2.2. ФОРМУЛЫ, ПОЛУЧЕННЫЕ НА ОСНОВЕ
РАЗЛОЖЕНИЯ ПЕРВООБРАЗНЫХ
ПО ФОРМУЛЕ ТЕЙЛОРА**

А. Двухточечный шаблон. На неравномерной сетке Ω_n рассмотрим двухточечный шаблон $\Pi_{2,i} = (x_i, x_{i+1})$ с шагом $h_{i+1} = x_{i+1} - x_i$. Предположив, что $f(x) \in C_2[a, b]$, разложим первообразную $F(x)$ относительно точки x_i по формуле Тейлора при $k = 2$ и найдем выражение для $F(x)|_{x=x_{i+1}} = F_{i+1}$:

$$F_{i+1} = F_i + h_{i+1}f_i + \frac{h_{i+1}^2}{2}f_i' + \frac{h_{i+1}^3}{6}f_i''(\xi),$$

где $\xi \in (x_i, x_{i+1})$. Выражая из этого разложения сначала первую производную, а затем интеграл $I_i^{i+1} = F_{i+1} - F_i$, получаем

$$f_i' = \frac{2I_i^{i+1}}{h_{i+1}^2} - \frac{2f_i}{h_{i+1}} - \frac{h_{i+1}}{3}f_i''(\xi); \quad I_i^{i+1} = h_{i+1}f_i + \frac{h_{i+1}^2}{2}f_i' + \frac{h_{i+1}^3}{6}f_i''(\xi).$$

Первые два слагаемых в правых частях последних двух соотношений представляют собой *интегрально-функциональную* (интегрально-точечную) *аппроксимацию производной* f_i' и *функционально-дифференциальную аппроксимацию интеграла* I_i^{i+1} соответственно:

$$\hat{f}_i' = \frac{2I_i^{i+1}}{h_{i+1}^2} - \frac{2f_i}{h_{i+1}} \left(\frac{h_{i+1}}{3} M_2 \right); \quad (5.19)$$

$$\hat{I}_i^{i+1} = h_{i+1}f_i + \frac{h_{i+1}^2}{2}f_i' \left(\frac{h_{i+1}^3}{6} M_2 \right). \quad (5.20)$$

Порядки этих аппроксимаций устанавливают остаточные слагаемые в выражениях для f_i' и I_i^{i+1} , из которых следуют оценки, правые части которых указаны в скобках рядом с формулами.

Данные оценки свидетельствуют о том, что порядок аппроксимации, обеспечиваемый (5.19), равен единице, а обеспечиваемый (5.20) равен трем при условии, что I_i^{i+1} и f_i для (5.19) известны с точностью не ниже $O(h_{i+1}^3)$ и $O(h_{i+1}^2)$, а f_i и f_i' для (5.20) с точностью не ниже $O(h_{i+1}^2)$ и $O(h_{i+1})$. Этот же результат следует из рассмотренного п. В.4 правила соответствия порядков аппроксимации математических моделей различного типа.

Замечания

1. Выразив из разложения для F_{i+1} непосредственно функцию f_i , получим еще одно аппроксимационное выражение:

$$\hat{f}_i = \frac{1}{h_{i+1}}I_i^{i+1} - \frac{h_{i+1}}{2}f_i',$$

позволяющее восстанавливать со вторым порядком аппроксимации значение функции f_i в точке x_i по значениям I_i^{i+1} и f_i' , известным с точностью не ниже $O(h_{i+1}^3)$ и $O(h_{i+1})$ соответственно.

2. Если в точке x_i известны производные более высоких порядков, то могут быть построены аппроксимации \hat{f}_i' , \hat{I}_i^{i+1} , \hat{f}_i более высокого порядка, которые здесь не рассматриваются.

Б. Трехточечный шаблон. Возьмем на неравномерной сетке Ω_n трехточечный шаблон $\Pi_{3,i} = (x_{i-1}, x_i, x_{i+1})$, характеризующийся шагами $h_{i+1} = x_{i+1} - x_i$, $h_i = x_i - x_{i-1}$ и параметром нерегулярности $\delta_{i+1} = \frac{h_{i+1}}{h_i}$. Предположив, что $f(x) \in C_3[a, b]$, найдем разложения для первообразной $F(x)$ при $x = x_{i+1}$ и $x = x_{i-1}$ относительно точки x_i и выпишем выражения для $F(x_{i+1})$, $F(x_{i-1})$ по формуле Тейлора (В.23) при $k = 3$:

$$F_{i+1} = F_i + h_{i+1}f_i' + \frac{h_{i+1}^2}{2}f_i'' + \frac{h_{i+1}^3}{6}f_i''' + \frac{h_{i+1}^4}{24}f'''(\xi_1), \quad \xi_1 \in (x_i, x_{i+1});$$

$$F_{i-1} = F_i - h_i f_i' + \frac{h_i^2}{2}f_i'' - \frac{h_i^3}{6}f_i''' + \frac{h_i^4}{24}f'''(\xi_2), \quad \xi_2 \in (x_{i-1}, x_i).$$

Умножая первое соотношение на h_i , а второе на h_{i+1} , складывая их с учетом равенства $I_i^{i+1} = F_{i+1} - F_i$ и разрешая относительно f_i' , получаем

$$f_i' = \frac{2}{h_i(1+\delta_{i+1})} \left(\frac{I_i^{i+1}}{h_{i+1}} - \frac{I_i^i}{h_i} \right) - \frac{h_i(\delta_{i+1}-1)}{3} f_i'' - \frac{h_i^2}{12(1+\delta_{i+1})} (\delta_{i+1}^3 f'''(\xi_1) + f'''(\xi_2)).$$

Отсюда следует *интегрально-дифференциальная аппроксимационная формула для первой производной f_i' на нерегулярном шаблоне*:

$$\hat{f}_{i,v}' = \frac{2}{h_i(1+\delta_{i+1})} \left(\frac{I_i^{i+1}}{h_{i+1}} - \frac{I_i^i}{h_i} \right) - \frac{h_i(\delta_{i+1}-1)}{3} f_i'' \quad (5.21)$$

Формула (5.21) при заданных интегралах I_i^{i+1} , I_i^i (известных с точностью не ниже $O(h_{i+1}^3)$ и $O(h_i^3)$) и производной f_i'' (известной с точностью не ниже первого порядка) аппроксимирует первую производную f_i' на нерегулярном шаблоне со вторым порядком (безусловная аппроксимация).

При условной аппроксимации, когда $\delta_{i+1} = 1$ (равномерная сетка), из (5.21) следует *интегральная аппроксимационная формула для первой производной f_i' на регулярном шаблоне*:

$$\hat{f}_{i,c}' = \frac{1}{h^2} (I_i^{i+1} - I_i^i) \left(\frac{h^2}{12} M_3 \right). \quad (5.22)$$

Эта формула аппроксимирует первую производную f_i' со вторым порядком.

Из сопоставления мажорант оценок аппроксимационных операторов $\hat{f}_{i,c}'$ (см. (5.10)) и $\hat{f}_{i,v}'$ (см. (5.22)) вытекает, что они имеют одинаковый (второй) порядок аппроксимации, однако мажоранта или остаточное слагаемое оператора интегрального типа содержит константу $\left(\frac{1}{12}\right)$, в два раза меньшую соответствующей константы в мажоранте оператора точечного (функционального) типа.

Замечание. При условии $f(x) \in C_2[a, b]$ на регулярном шаблоне из разложения первообразных получается аппроксимационная *интегрально-функциональная формула для второй производной*:

$$\hat{f}_i'' = \frac{3}{h^2} I_{i-1}^{i+1} - \frac{6}{h^2} f_i \quad (O(h)), \quad (5.23)$$

из которой можно выразить интеграл I_{i-1}^{i+1} через значения функции f_i и производной f_i'' :

$$\hat{I}_{i-1}^{i+1} = 2hf_i + \frac{h^3}{3} f_i''.$$

Пример 5.4. Пусть некоторая функция (взята функция $f(x) = x^3$) на трехточечном шаблоне $x_1 = 1; x_2 = 1,5; x_3 = 2$ ($h = 0,5 = \text{const}$) задана двумя независимыми способами:

1) значениями функции $f_1 = 1; f_2 = 3,375; f_3 = 8$;

2) значениями интегралов на двух соседних отрезках: на отрезке $[x_1, x_2]$: $I_1^2 = 1,015625$, а на отрезке $[x_2, x_3]$: $I_2^3 = 2,734375$ (значения функций $f(x_i)$ и интегралов вычислены по $f(x) = x^3$ точно).

Требуется найти значение производной $f'(x)|_{x=1,5}$ с помощью функциональной и интегральной аппроксимаций.

□Для определения $f'(x)|_{x=1,5}$ сначала воспользуемся функциональной аппроксимационной формулой (5.10):

$$\hat{f}'_{2,c} = \frac{f_3 - f_1}{2h} = \frac{8 - 1}{1} = 7 \quad (3,7\%).$$

Применим интегральную формулу (5.22):

$$\hat{f}'_{2,c} = \frac{I_2^3 - I_1^2}{h^2} = \frac{2,734375 - 1,015625}{0,25} = 6,875 \quad (1,8\%).$$

В скобках, сразу за численными результатами значений производных указана относительная погрешность в процентах. Из сопоставления полученных приближенных значений с точными следует, что интегральная аппроксимация дает лучший результат. ■

Пример 5.5. Пусть сеточная функция (табл. 5.2), являющаяся представлением $f(x) = x^4$, задана интегралами на отрезках $[x_i, x_{i+1}]$ ($i = 1, 2, 3$), $h = 1$.

Требуется вычислить производную $f'(x)|_{x=2}$ с использованием интегральной формулы (5.22), имеющей второй порядок аппроксимации.

□Вычисление производной основывается на методике, изложенной выше.

1. Так как в задаче указан конкретный аппроксимационный оператор, то выбор формулы осуществлять не нужно.

2. Формула (5.22) записана через значение двух интегралов I_{i-1}^i и I_i^{i+1} , что соответствует двухшаговому (трехточечному) шаблону $\Pi_{3,i} = (x_{i-1}, x_i, x_{i+1})$,

Таблица 5.2

i	0	1	2	3	4
x_i	0	1	2	3	4
I_i^{i+1}		$\frac{1}{5}$	$\frac{31}{5}$	$\frac{211}{5}$	$\frac{781}{5}$

в котором $x_i = 2 (i = 2)$, $x_{i-1} = 1 (i - 1 = 1)$, $x_{i+1} = 3 (i + 1 = 2)$. В данном шаблоне центральная точка $x_i = 2$ совпадает с точкой $x_j = 2$.

3. Получим искомое значение

$$\hat{f}' = \frac{I_i^{i+1} - I_{i-1}^i}{h^2} = \frac{211}{5} - \frac{31}{5} = \frac{180}{5} = 36.$$

Здесь вычисления выполнены точно, хотя результат является приближенным.

4. Используя точное значение производной $f'(2) = 32$, можно получить фактическую погрешность результата

$$\frac{|36 - 32|}{32} \cdot 100\% = 12,5\%. \blacksquare$$

Изложенная в п. 5.2.1 методика определения остаточного слагаемого основана на соответствующей теореме для интерполяционного многочлена Лагранжа. Полезно рассмотреть и другой способ получения оценки погрешности, использующей разложение функций по формуле Тейлора.

*Методика оценки погрешности
дифференциальных операторов на основе
разложения функции по формуле Тейлора*

1. Составить разность $f_i^{(p)} - \hat{f}_i^{(p)}$, где $\hat{f}_i^{(p)}$ — обозначение оператора, в качестве которого может быть принят оператор как функционального типа, так и интегрального или интегрально-функционального, а $f_i^{(p)}$ — точное значение производной.

2. Все функции, входящие в $\hat{f}_i^{(p)}$, разложить по формуле Тейлора с остаточным слагаемым в форме Лагранжа относительно точки x_i , в которой записан $\hat{f}_i^{(p)}$. Если оператор $\hat{f}_i^{(p)}$ выражается через интегралы, то они записываются через разности первообразных ($F(x)$). При этом предполагается, что функции $f(x)$, $F(x)$ являются непрерывными, и для них существуют непрерывные производные соответствующего порядка.

3. Подставить разложения функции в разность (см. п. 1) и выполнить ее преобразование, в процессе которого получается остаточное слагаемое.

4. На основе остаточного слагаемого оценить погрешность аппроксимации.

Пример 5.6. Для заданного дифференциального оператора (5.22) $\hat{f}_i' = \frac{I_i^{i+1} - I_{i-1}^i}{h^2}$, записанного на шаблоне $\Pi_{3,i} = (x_{i-1}, x_i, x_{i+1})$, найти остаточное слагаемое и оценить погрешность в точке $x_j = x_i$.

□1. Составим разность $f_i' - \hat{f}_i' = f_i' - \frac{1}{h^2}(I_i^{i+1} - I_{i-1}^i)$, где f_i' — точное значение производной, а \hat{f}_i' — аппроксимирующий ее оператор.

2. Интегралы заменим разностями первообразных:

$$I_i^{i+1} = F_{i+1} - F_i \quad (F_{i+1} = F(x_{i+1}), F_i = F(x_i)), \quad I_{i-1}^i = F_i - F_{i-1}.$$

Функцию $F(x)$ при $x = x_i$, $x = x_{i+1}$ разложим по формуле Тейлора с остаточным слагаемым в форме Лагранжа относительно точки x_i и выпишем выражения для $F(x_{i+1})$, $F(x_{i-1})$:

$$\begin{aligned} F(x_{i+1}) &= F_i + hf_i + \frac{h^2}{2}f'_i + \frac{h^3}{6}f''_i + \frac{h^4}{24}f'''_i(\xi_+); \\ F(x_{i-1}) &= F_i - hf_i + \frac{h^2}{2}f'_i - \frac{h^3}{6}f''_i + \frac{h^4}{24}f'''_i(\xi_-), \end{aligned}$$

где $\xi_+ \in (x_i, x_{i+1})$, $\xi_- \in (x_{i-1}, x_i)$.

3. Подставим данные разложения в разность, составленную в п. 1, и осуществим преобразования:

$$\begin{aligned} f'_i - \frac{1}{h^2} \left(F_i + h \cdot f_i + \frac{h^2}{2}f'_i + \frac{h^3}{6}f''_i + \frac{h^4}{24}f'''_i(\xi_+) - F_i - F_i + F_i - hf_i + \frac{h^2}{2}f'_i - \frac{h^3}{6}f''_i + \frac{h^4}{24}f'''_i(\xi_-) \right) = \\ = \frac{h^2}{24}(f'''_i(\xi_+) + f'''_i(\xi_-)). \end{aligned}$$

Применяя теорему о среднем (см. утверждение В.1), находим остаточное слагаемое

$$f'_i - \hat{f}'_i = \frac{h^2}{12}f'''_i(\xi_i), \quad \xi_i \in (x_{i-1}, x_{i+1}).$$

4. С помощью последнего соотношения получим оценку погрешности аппроксимации \hat{f}'_i интегральным оператором (5.22):

$$\left| f'_i - \frac{1}{h^2}(I_{i+1} - I_{i-1}) \right| \leq \frac{M_{3,i}}{12}h^2,$$

где $M_{3,i} = \max_{[x_{i-1}, x_i]} |f'''(x)|$. ■

5.2.3. ФОРМУЛЫ, ПОЛУЧЕННЫЕ НА ОСНОВЕ СПЛАЙНОВ

ЯВНЫЕ ФОРМУЛЫ

А. Двухточечный шаблон. Из рассмотрения интегрально-дифференциальных сплайн-многочленов второй степени в работе [17] получены *интегрально-функциональные* аппроксимационные формулы для первых производных на двухточечном шаблоне $\Pi_{2,i} = (x_i, x_{i+1})$:

$$\begin{aligned} \hat{f}'_{i-1} &= \frac{6}{h_i^2}I_{i-1}^i - \frac{2}{h_i}(2f_{i-1} + f_i); \\ \hat{f}'_i &= \frac{2}{h_i}(f_{i-1} + 2f_i) - \frac{6}{h_i^2}I_{i-1}^i. \end{aligned} \tag{5.24}$$

Формулы (5.24) в силу их одноинтервального характера могут использоваться при $h_i = \text{var}$, если значение интеграла I_{i-1}^i либо известно, либо заранее

вычислено с точностью не ниже $O(h_i^4)$. Для операторов \hat{f}'_{i-1} , \hat{f}'_i справедливы оценки

$$|\hat{f}'_k - f'_k| \leq \frac{h_i^2}{12} M_{3,i}, \quad k = i-1, i.$$

Замечание. Из (5.24) можно выразить величину I_{i-1}^i , и тогда получаются следующие *функционально-дифференциальные* квадратурные формулы:

$$\begin{aligned} \hat{I}_{i-1}^i &= \frac{h_i}{3} (2f_{i-1} + f_i) + \frac{h_i^2}{6} f'_{i-1}; \\ \hat{I}_{i-1}^i &= \frac{h_i}{3} (f_{i-1} + 2f_i) - \frac{h_i^2}{6} f'_i. \end{aligned}$$

Б. Трехточечный шаблон. Из рассмотрения интегрально-дифференциальных сплайн-многочленов третьей степени на трехточечном шаблоне $\Pi_{3,i} = (x_{i-1}, x_i, x_{i+1})$ получены следующие *интегрально-функциональные* формулы:

- для левой, центральной и правой точек *нерегулярного шаблона* аппроксимационные формулы для первой производной имеют вид

$$\begin{aligned} \hat{f}'_{i-1,v} &= \frac{1}{H_i^{i+1}} \left[4 \left(\frac{h_i}{h_{i+1}^2} I_{i+1}^{i+1} + \frac{(2H_i^{i+1} + h_i)}{h_i^2} I_{i-1}^i \right) - \right. \\ &\quad \left. - \left(\frac{h_i}{h_{i+1}} f_{i+1} + \frac{3(H_i^{i+1})^2}{h_i h_{i+1}} f_i + \frac{5H_i^{i+1} + h_i}{h_i} f_{i-1} \right) \right], \\ \hat{f}'_{i,v} &= \frac{1}{H_i^{i+1}} \left[4 \left(\frac{h_i}{h_{i+1}^2} I_{i+1}^{i+1} - \frac{h_{i+1}}{h_i^2} I_{i-1}^i \right) - \right. \\ &\quad \left. - \left(\frac{h_i}{h_{i+1}} f_{i+1} + \frac{3(h_i^2 - h_{i+1}^2)}{h_i h_{i+1}} f_i - \frac{h_{i+1}}{h_i} f_{i-1} \right) \right], \\ \hat{f}'_{i+1,v} &= \frac{1}{H_i^{i+1}} \left[-4 \left(\frac{(2H_i^{i+1} + h_{i+1})}{h_{i+1}^2} I_{i+1}^{i+1} + \frac{h_{i+1}}{h_i^2} I_{i-1}^i \right) + \right. \\ &\quad \left. + \left(\frac{5H_i^{i+1} + h_{i+1}}{h_{i+1}} f_{i+1} + \frac{3(H_i^{i+1})^2}{h_i h_{i+1}} f_i + \frac{h_{i+1}}{h_i} f_{i-1} \right) \right]; \end{aligned}$$

- для левой, центральной и правой точек *регулярного шаблона* аппроксимационные формулы для первой производной принимают форму

$$\begin{aligned} \hat{f}'_{i-1,c} &= \frac{1}{2h} \left[\frac{4}{h} (I_{i+1}^{i+1} + 5I_{i-1}^i) - (f_{i+1} + 12f_i + 11f_{i-1}) \right] \left(\frac{h^3}{60} M_{4,i} \right), \\ \hat{f}'_{i,c} &= \frac{1}{2h} \left[\frac{4}{h} (I_{i+1}^{i+1} - I_{i-1}^i) - (f_{i+1} - f_{i-1}) \right] = \frac{1}{2h} \left[\frac{4}{h} \Delta I_{i+1}^{i+1} - (\Delta f_i + \Delta f_{i-1}) \right] \left(\frac{h^4}{360} M_{5,i} \right), \\ \hat{f}'_{i+1,c} &= \frac{1}{2h} \left[-\frac{4}{h} (5I_{i+1}^{i+1} + I_{i-1}^i) + (11f_{i+1} + 12f_i + f_{i-1}) \right] \left(\frac{h^3}{60} M_{4,i} \right); \end{aligned}$$

- для левой, центральной и правой точек *нерегулярного шаблона* аппроксимационные формулы для второй производной имеют вид

$$\begin{aligned}\hat{f}_{i-1,v}'' &= \frac{6}{H_i^{i+1}} \left[-4 \left(\frac{1}{h_{i+1}^2} I_i^{i+1} + \frac{H_i^{i+1}}{h_i^3} I_{i-1}^i \right) + \frac{1}{h_{i+1}} f_{i+1} + \frac{H_i^{i+1} (2H_i^{i+1} + h_i)}{h_i^2 h_{i+1}} f_i + \frac{2H_i^{i+1} + h_i}{h_i^2} f_{i-1} \right], \\ \hat{f}_{i,v}'' &= \frac{6}{H_i^{i+1}} \left[4 \left(\frac{1}{h_{i+1}^2} I_i^{i+1} + \frac{1}{h_i^2} I_{i-1}^i \right) - \left(\frac{f_{i+1}}{h_{i+1}} + \frac{3H_i^{i+1}}{h_{i+1} h_i} f_i + \frac{f_{i-1}}{h_i} \right) \right], \\ \hat{f}_{i+1,v}'' &= \frac{6}{H_i^{i+1}} \left[-4 \left(\frac{H_i^{2(i+1)}}{h_{i+1}^3} I_i^{i+1} + \frac{1}{h_i^2} I_{i-1}^i \right) + \frac{2H_i^{i+1} + h_{i+1}}{h_{i+1}^2} f_{i+1} + \frac{H_i^{i+1} (2H_i^{i+1} + h_{i+1})}{h_i h_{i+1}^2} f_i + \frac{f_{i-1}}{h_i} \right];\end{aligned}$$

- для левой, центральной и правой точек *регулярного шаблона* аппроксимационные формулы для второй производной принимают форму

$$\begin{aligned}\hat{f}_{i-1,c}'' &= \frac{3}{h^2} \left[-\frac{4}{h} (I_i^{i+1} + 3I_{i-1}^i) + (f_{i+1} + 10f_i + 5f_{i-1}) \right] \left(\frac{7}{20} h^2 M_{4,i} \right), \\ \hat{f}_{i,c}'' &= \frac{3}{h^2} \left[\frac{4}{h} (I_i^{i+1} + I_{i-1}^i) - (f_{i+1} + 6f_i + f_{i-1}) \right] \left(\frac{1}{20} h^2 M_{4,i} \right), \\ \hat{f}_{i+1,c}'' &= \frac{3}{h^2} \left[-\frac{4}{h} (3I_i^{i+1} + I_{i-1}^i) + (5f_{i+1} + 10f_i + f_{i-1}) \right] \left(\frac{7}{20} h^2 M_{4,i} \right).\end{aligned}$$

Подчеркнем, что правые части данных аппроксимационных соотношений записаны через интегралы I_{i-1}^i , I_i^{i+1} на двух смежных отрезках, составляющих шаблон, и через значения функций в точках этого шаблона. Если известны интегралы и значения самой функции, то по этим формулам можно вычислить первые производные с третьим порядком, а вторые производные — со вторым (остаточные слагаемые некоторых аппроксимационных формул указаны в скобках, расположенных рядом с этими формулами). При этом формула для $\hat{f}_{i,c}''$, имеющая симметричный вид относительно центральной точки x_i и содержащая интегральные и функциональные разности, обеспечивает повышенный (четвертый) порядок аппроксимации. Если интегралы для исследуемой функции неизвестны, они должны быть предварительно рассчитаны с порядком, по крайней мере на два превышающим порядок аппроксимации дифференциальных операторов.

Замечание. В вычислительной практике могут оказаться полезными еще два аппроксимационных оператора $\hat{f}_{\Pi(\Pi)v}''$, $\hat{f}_{i,c}''$:

$$\hat{f}_{\Pi(\Pi)v}'' = \frac{6}{h_{i+1}^2} (f_i + f_{i+1}) - \frac{12}{h_{i+1}^3} I_i^{i+1} \left(\frac{h_{i+1}}{2} M_{3,i} \right); \quad (5.25)$$

$$\hat{f}_{i,c}'' = \frac{3}{2h^2} (f_{i-1} + f_{i+1}) - \frac{3}{2h_i} I_{i-1}^{i+1} \left(\frac{h^2}{10} M_{4,i} \right), \quad (5.26)$$

где $\hat{f}_{\Pi(\Pi)v}''$ — лево- или правосторонний оператор, а $\hat{f}_{i,c}''$ — центральный оператор, записанный на трехточечном шаблоне при $h = \text{const}$.

В. Четырехточечный шаблон. Выше приведены формулы численного дифференцирования на трехточечном (или для некоторых формул на двухточеч-

ном) шаблоне, имеющие порядок аппроксимации $h^{3-(p-1)}$, где p — порядок производных, для которых записаны эти формулы. В дополнение к изложенному материалу приведем формулы, аппроксимирующие производную $f^{(p)}$ ($p = 1, 2$) с порядками $h^{3-(p-1)}$ на четырехточечном шаблоне. Данные формулы получены в работах [17], [23] путем анализа кубических дифференциальных и интегрально-дифференциальных сплайнов.

1. Формулы для *первых производных* третьего порядка аппроксимации на шаблоне $\Pi_{4,i} = (x_{i-2}, x_{i-1}, x_i, x_{i+1})$:

- для *лево- и правосторонних внутренних точек* x_{i-1}, x_i *нерегулярного шаблона* справедливы *функциональные* формулы:

$$\hat{f}'_{i-1,v} = \frac{1}{a} \left\{ -h_i^2 h_{i+1}^2 (H_i^{i+1})^2 f_{i-2} + h_{i+1} (h_i^2 (H_i^{i+1})^2 - h_{i-1}^2 K_{2i-1}^2) f_{i-1} + \right. \\ \left. + h_{i-1}^2 [h_i^2 H_{i-1}^i + K_{2i-1}^2 h_{i+1}] f_i - h_i^2 h_{i-1}^2 H_{i-1}^i f_{i+1} \right\}; \quad (5.27)$$

$$\hat{f}'_{i,v} = \frac{1}{a} \left\{ h_i^2 h_{i+1}^2 H_i^{i+1} f_{i-2} - h_{i+1}^2 (h_i^2 H_i^{i+1} + h_{i-1} K_{2i}^2) f_{i+1} + \right. \\ \left. + h_{i-1} [h_{i+1}^2 K_{2i}^2 - h_i^2 (H_{i-1}^i)^2] f_i + h_i^2 h_{i-1} (H_{i-1}^i)^2 f_{i+1} \right\}, \quad (5.28)$$

где $a = H_{i-1}^{i+1} H_{i-1}^i H_i^{i+1} \Pi_{i-1}^{i+1}$; $K_{2i}^2 = h_{i-1} (H_{i-1}^{i+1} + 2h_i) + h_i (2H_i^{i+1} + h_i)$; $K_{2i-1}^2 = h_{i+1} (H_{i-1}^{i+1} + 2h_i) + h_i (2H_{i-1}^i + h_i)$; $\Pi_{i-1}^{i+1} = h_{i-1} h_i h_{i+1}$; $H_i^{i+1} = h_{i-1} + h_i + h_{i+1}$;

- для *левой и правой крайних точек* x_{i-2}, x_{i+1} *нерегулярного шаблона* справедливы *функционально-дифференциальные* формулы рекуррентного типа:

$$\hat{f}'_{i-2,v} = \frac{h_{i-1}^2}{H_{i-1}^i} \left(\frac{2H_{i-1}^i + h_{i-1}}{h_{i-1}^3} \Delta f_{i-2} + \frac{\Delta f_{i-1}}{h_i^2} \right) - \frac{H_{i-1}^i}{h_i} \hat{f}'_{i-1}; \quad (5.29)$$

$$\hat{f}'_{i+1,v} = \frac{h_{i+1}^2}{H_i^{i+1}} \left(\frac{2H_i^{i+1} + h_{i+1}}{h_{i+1}^3} \Delta f_i + \frac{\Delta f_{i-1}}{h_i^2} \right) - \frac{H_i^{i+1}}{h_i} \hat{f}'_i. \quad (5.30)$$

На *регулярном четырехточечном шаблоне* при $h = \text{const}$ формулы (5.27)–(5.30) упрощаются и сводятся к формулам (5.15). Можно показать, что (5.27)–(5.30), так же как и формулы (5.15), имеют третий порядок аппроксимации.

Параболические и кубические интегрально-дифференциальные сплайны позволяют сконструировать интегральные формулы численного дифференцирования [15]–[24].

На *четырёхточечном нерегулярном шаблоне* $\Pi_{4,i+1} = (x_{i-1}, x_i, x_{i+1}, x_{i+2})$ получаются следующие *интегральные и рекуррентные формулы* для *первых производных*:

$$\hat{f}'_i = \frac{2}{A} \left\{ \frac{h_i^2 - h_{i+1}^2}{h_{i+2}} I_{i+1}^{i+2} + [3h_{i+1} H_{i+1}^{i+2} + (h_{i+2}^2 - h_i^2)] \frac{1}{h_{i+1}} I_i^{i+1} - \frac{H_{i+1}^{i+2} H_{i+1}^{i+2}}{h_i} I_{i-1}^i \right\}; \quad (5.31)$$

$$\hat{f}'_{i+1} = \frac{2}{A} \left\{ \frac{H_i^{i+1} H_i^{2(i+1)}}{h_{i+2}} I_{i+1}^{i+2} - \frac{3h_{i+1} H_i^{i+1} + (h_i^2 - h_{i+2}^2)}{h_{i+1}} I_i^{i+1} + \frac{h_{i+1}^2 - h_{i+2}^2}{h_i} I_{i-1}^i \right\}; \quad (5.32)$$

$$\hat{f}'_{i-1} = \frac{H_{i-1}^i}{h_i} \hat{f}'_i - \frac{h_{i-1}}{h_i} \hat{f}'_{i+1}; \quad \hat{f}'_{i+2} = \frac{H_{i+1}^{i+2}}{h_i} \hat{f}'_{i+1} - \frac{h_{i+2}}{h_{i+1}} \hat{f}'_i, \quad (5.33)$$

где $A = h_{i+1}^2 (2h_i + h_{i+1} + 2h_{i+2}) + h_{i+1} (h_i^2 + h_{i+2}^2) + h_i h_{i+2} (h_i + 3h_{i+1} + h_{i+2})$.

Формулы (5.31), (5.32) относятся к внутренним точкам шаблона и при $h = \text{const}$ переходят в (5.22), а формулы (5.33) (рекуррентные) — к крайним точкам шаблона и являются подобными формулам (5.36), справедливыми для вторых производных.

На регулярном шаблоне из (5.33) при $h = \text{const}$ легко получаются явные трехинтервальные аппроксимации интегрального типа:

$$\begin{aligned} \hat{f}'_{i-1,c} &= \frac{1}{h^2} (-2I_{i-1}^i + 3I_i^{i+1} - I_{i+1}^{i+2}) \left(\frac{11}{12} h^2 M_{3,i} \right); \\ \hat{f}'_{i+2,c} &= \frac{1}{h^2} (I_{i-1}^i - 3I_i^{i+1} + 2I_{i+1}^{i+2}) \left(\frac{11}{12} h^2 M_{3,i} \right). \end{aligned}$$

Последние две формулы могут быть получены также методом подобия из первой и последней формул (5.16). Их можно записать через интегральные разности:

$$\begin{aligned} \hat{f}'_{i-1,c} &= \frac{1}{h^2} (2\Delta I_i^{i+1} - \Delta I_{i+1}^{i+2}); \\ \hat{f}'_{i+2,c} &= \frac{1}{h^2} (2\Delta I_{i+1}^{i+2} - \Delta I_i^{i+1}), \end{aligned}$$

где $\Delta I_k^{k+1} = I_k^{k+1} - I_{k-1}^k$.

2. Формулы для вторых производных второго порядка аппроксимации на шаблоне $\Pi_{4,i} = (x_{i-2}, x_{i-1}, x_i, x_{i+1})$:

- для лево- и правосторонних внутренних точек x_{i-1}, x_i нерегулярного шаблона справедливы следующие функциональные формулы:

$$\begin{aligned} \hat{f}''_{i,v} &= \frac{2}{a} \left[K_i^{i+1} \Delta h_{i+1} f_{i-2} + H_{i-1}^i h_{i+1} (H_{i-1}^{2i} h_{i-1} - H_i^{i+1} \Delta h_{i+1}) f_i - \right. \\ &\quad \left. - H_i^{i+1} h_{i-1} (H_{i-1}^{2i} H_{i-1}^i - h_{i+1} \Delta h_i) f_i + K_{i-1}^i H_{i-1}^{2i} f_{i+1} \right], \end{aligned} \quad (5.34)$$

$$\begin{aligned} \hat{f}''_{i-1,v} &= \frac{2}{a} \left[K_i^{i+1} H_{2i}^{i+1} f_{i-2} - h_{i+1} H_i^{i+1} (H_{2i}^{i+1} H_i^{i+1} + h_{i-1} \Delta h_i) f_{i-1} + \right. \\ &\quad \left. + H_i^{i+1} h_{i-1} (h_{i+1} H_{2i}^{i+1} + H_{i-1}^i \Delta h_i) f_i - K_{i-1}^i \Delta h_i f_{i+1} \right], \end{aligned} \quad (5.35)$$

где $K_t^{t+1} = \Pi_t^{t+1} H_t^{t+1}$; $\Pi_t^{t+1} = h_t h_{t+1}$; $t = i-1, i$; $H_{i-1}^{2i} = h_{i-1} + 2h_i$; $H_{2i}^{i+1} = 2h_i + h_{i+1}$; $\Delta h_{i+1} = h_{i+1} - h_i$; $a = H_{i-1}^{i+1} H_{i-1}^i H_i^{i+1} \Pi_{i-1}^{i+1}$;

- для левой и правой крайних точек нерегулярного шаблона справедливы дифференциальные формулы рекуррентного типа:

$$\begin{aligned} \hat{f}''_{i-2,v} &= \frac{H_{i-1}^i}{h_i} \hat{f}''_{i-1,v} - \frac{h_{i-1}}{h_i} \hat{f}''_{i,v}; \\ \hat{f}''_{i+1,v} &= \frac{H_i^{i+1}}{h_i} \hat{f}''_{i,v} - \frac{h_{i+1}}{h_i} \hat{f}''_{i-1,v}. \end{aligned} \quad (5.36)$$

Формулы (5.27), (5.28) и (5.34), (5.35) могут использоваться для расчета значений производных во внутренних точках сетки $\{x_i\}$, $i = \overline{1, n-1}$, а (5.29), (5.30) и (5.36) — для расчета производных в крайних точках x_0, x_n сетки Ω_n .

На регулярном шаблоне при $h = \text{const}$ последняя группа формул для аппроксимации вторых производных во внутренних точках шаблона преобразуется к традиционным:

$$\hat{f}_{i,c}'' = \frac{1}{h^2}(f_{i-1} - 2f_i + f_{i+1}) \left(\frac{h^2}{12} M_{4,i} \right);$$

$$\hat{f}_{i-1,c}'' = \frac{1}{h^2}(f_{i-2} - f_{i-1} + f_i),$$

а (5.36) — к рекуррентным формулам:

$$\hat{f}_{i-2,c}'' = 2\hat{f}_{i-1,c}'' - \hat{f}_{i,c}''; \quad \hat{f}_{i+1,c}'' = 2\hat{f}_{i,c}'' - \hat{f}_{i-1,c}'',$$

а также к первой и последней формулам из (5.16), имеющим второй порядок аппроксимации.

НЕЯВНЫЕ АЛГОРИТМЫ ЧИСЛЕННОГО ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЯ

Путем несложного анализа параболических и кубических дифференциальных сплайнов получаются нижеследующие *неявные алгоритмы* вычисления первых и вторых производных сеточных функций. Значения производных могут быть получены не по явным формулам, а в результате решения трехдиагональных систем линейных алгебраических уравнений методом прогонки.

Первые производные по заданной сеточной функции $y_i = f(x_i)$, $i = \overline{0, n}$, можно вычислить несколькими способами:

а) следствием параметрических соотношений параболических сплайнов является система линейных алгебраических уравнений относительно первых производных:

$$\frac{h_i}{2} \hat{f}'_{i-1} + \frac{1}{2}(h_i + h_{i+1}) \hat{f}'_i + \frac{h_{i+1}}{2} \hat{f}'_{i+1} = \Delta f_{i-1} + \Delta f_i, \quad i = \overline{1, n-1}, \quad (5.37)$$

где $\Delta f_i = f_{i+1} - f_i$; $h_{i+1} = x_{i+1} - x_i$.

При заданных значениях производных на концах отрезка $[x_0, x_n]$ эта система позволяет со вторым порядком аппроксимации вычислить значения первых производных \hat{f}'_i во всех внутренних точках.

На регулярном шаблоне при $h = \text{const}$ эта система упрощается:

$$\hat{f}'_{i-1} + 2\hat{f}'_i + \hat{f}'_{i+1} = \frac{2(f_{i+1} - f_{i-1})}{h}, \quad i = \overline{1, n-1};$$

б) на регулярном шаблоне значения первых производных \hat{f}'_i со вторым порядком аппроксимации могут быть вычислены также из системы, удовлетворяющей свойству преобладания диагональных элементов [44]:

$$\hat{f}'_{i-\frac{1}{2}} + 6\hat{f}'_{i+\frac{1}{2}} + \hat{f}'_{i+\frac{3}{2}} = \frac{8\Delta f_i}{h_i}, \quad i = \overline{0, n-1}. \quad (5.38)$$

Решением этой системы будут производные в узлах, сдвинутых влево на полшага. Если производные на концах неизвестны, то их необходимо предварительно вычислить с порядком не ниже второго;

в) *первые производные с третьим порядком аппроксимации* могут быть определены из системы, являющейся следствием кубических дифференциальных сплайнов [1] (см. (4.76)):

$$\frac{\hat{f}'_{i-1}}{h_i} + 2\left(\frac{1}{h_{i+1}} + \frac{1}{h_i}\right)\hat{f}'_i + \frac{\hat{f}'_{i+1}}{h_{i+1}} = 3\left(\frac{\Delta f_i}{h_{i+1}^2} + \frac{\Delta f_{i-1}}{h_i^2}\right), \quad i = \overline{1, n-1}. \quad (5.39)$$

Данная система, удовлетворяющая свойству преобладания диагональных элементов, может быть замкнута либо значениями \hat{f}'_0, \hat{f}'_n , либо двумя функционально-дифференциальными граничными соотношениями (4.77);

г) *первые производные со вторым порядком аппроксимации* могут вычисляться также по значениям интегралов с использованием системы, подобной системе (4.72), в которой порядок производных понижен на единицу (в этом случае вместо Δf_i и Δf_{i-1} следует подставить $\Delta F_i = I_i^{i+1}$ и $\Delta F_{i-1} = I_{i-1}^i$):

$$h_i \hat{f}'_{i-1} + 2(h_i + h_{i+1})\hat{f}'_i + h_{i+1}\hat{f}'_{i+1} = 6\left(\frac{I_i^{i+1}}{h_{i+1}} - \frac{I_{i-1}^i}{h_i}\right), \quad i = \overline{1, n-1}. \quad (5.40)$$

Замыкающие соотношения формируются аналогично предыдущему случаю.

На регулярном шаблоне система (5.40) для \hat{f}'_i записывается через интегральные приращения:

$$\hat{f}'_{i-1} + 4\hat{f}'_i + \hat{f}'_{i+1} = \frac{6}{h}(\Delta I_i^{i+1}), \quad i = \overline{1, n-1}.$$

Вторые производные со вторым порядком аппроксимации могут быть определены из системы, являющейся следствием применения кубических дифференциальных сплайнов (см. систему (4.72)):

$$h_i \hat{f}''_{i-1} + 2(h_i + h_{i+1})\hat{f}''_i + h_{i+1}\hat{f}''_{i+1} = 6\left(\frac{\Delta f_i}{h_{i+1}} - \frac{\Delta f_{i-1}}{h_i}\right), \quad i = \overline{0, n-1}. \quad (5.41)$$

Данная система, удовлетворяющая условию преобладания диагональных элементов, может быть замкнута либо известными значениями \hat{f}''_0, \hat{f}''_n , либо двумя граничными соотношениями, следующими из равенства

$$\frac{\Delta \hat{f}''_i}{h_{i+1}} = \frac{\Delta \hat{f}''_{i-1}}{h_i} \left(\frac{\hat{f}''_{i+1} - \hat{f}''_i}{h_{i+1}} = \frac{\hat{f}''_i - \hat{f}''_{i-1}}{h_i} \right),$$

которое записывается для трех крайних точек сетки Ω_n , т. е. для (x_0, x_1, x_2) и (x_{n-2}, x_{n-1}, x_n) .

Подчеркнем, что неявные алгоритмы вычисления производных предпочтительно использовать в случае, когда для заданной сеточной функции необходимо определять производные во всех узлах.

x_k	$f(x_k)$	Δf_k	$f'(x_k)$
$x_{i-1} = 2$	4	12	4
$x_i = 4$	16	33	8
$x_{i+1} = 7$	49		14

Пример 5.7. Проверить соотношение (5.37) при фиксированном i путем подстановки в него степенной функции.

□ Соотношение (5.37) является следствием применения параболических сплайнов, поэтому оно должно выполняться для сеточного представления степенной функции (параболы) $f(x) = x^2$. Возьмем трехточечный нерегулярный шаблон $\Pi_{3,i} = (x_{i-1}, x_i, x_{i+1})$ с шагами $h_{i+1} = 3$; $h_i = 2$; $x_{i-1} = 2$; $x_i = 4$; $x_{i+1} = 7$. Значения функции $f(x_k)$ ($k = i - 1, i, i + 1$) и ее производной $f'(x)|_{x=x_k} = 2x_k$ вместе с функциональными приращениями приведены в таблице 5.3.

Тогда соотношению (5.37) при фиксированном i и выбранном шаблоне будет соответствовать численное равенство

$$\frac{2}{2} \cdot 4 + \frac{1}{2} (2+3) \cdot 8 + \frac{3}{2} \cdot 14 = 12 + 33.$$

В левой и правой частях получаются одинаковые значения, что свидетельствует о правильности системы (5.37). ■

Методика вычисления производных по неявным алгоритмам

1. С учетом характера задания сеточной функции (заданы значения функции $y_i = f(x_i)$, $i = 0, n$, или значения интегралов I_i^{i+1} ($i = 0, n - 1$)) и порядка аппроксимации t , который необходимо обеспечить в алгоритме, выбрать систему алгебраических уравнений относительно значений производных во всех внутренних узлах сетки. При этом, если данная система является следствием параболических сплайнов, то для первых производных $t = 2$, для вторых производных $t = 1$. В случае, когда система получена из кубических сплайнов, порядок t возрастает на единицу. Данные системы являются незамкнутыми (число неизвестных превышает на два число уравнений).

2. Замкнуть выбранную систему двумя граничными условиями на концах сетки Ω_n . Эти условия могут выбираться либо в виде явных аппроксимационных формул, либо в виде двух дополнительных алгебраических соотношений, включающих по два слагаемых с $f_0^{(p)}$, $f_1^{(p)}$ и $f_{n-1}^{(p)}$, $f_n^{(p)}$, $p = 1, 2$. При этом необходимо соблюсти соответствие порядков аппроксимации последних соотношений (или формул) и исходного порядка t .

3. Решить полученную замкнутую систему линейных алгебраических уравнений трехдиагонального вида методом прогонки.

Приведенная методика является составной частью построения кубического дифференциального сплайна. Она была применена при решении примера 4.13.